

Dieses Software Update erweitert die T6K auf die unten gezeigten Funktionen und Eigenschaften. Die ursprüngliche Bedienungsanleitung ist nach wie vor gültig. Dieses Beiblatt ist eine Ergänzung und erläutert die Bedienung der neuen Funktionen. Bitte beachten Sie, dass dieses Software Update erst dann vollständig beendet ist, wenn die T6K nach dem Aufspielen der neuen Software zum ersten Mal eingeschaltet wird. Daher kann es einige Minuten dauern bis der Startbildschirm erscheint. Bitte überprüfen Sie, ob das Update installiert wurde:

- >> Halten Sie die + Taste und – Taste gedrückt und Schalten Sie dabei den Sender ein.
- >> Erscheint im Display die oben genannte Versionsnummer, ist das Update erfolgreich eingespielt.

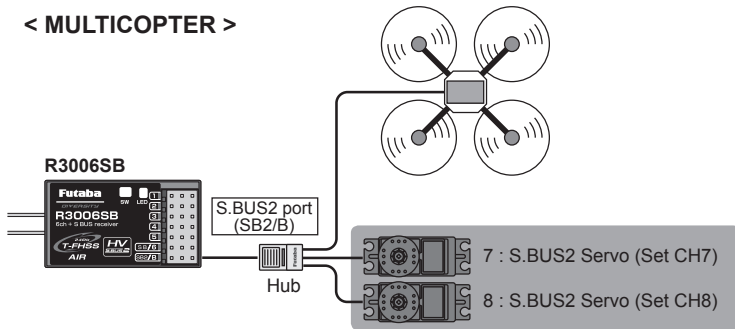
* Die T6K V2.0 kann Modelldaten von früher gespeicherten Modellen nutzen. Diese werden während des Updates automatisch übernommen. T6K Modelldaten aus der Version 2.0, können nicht auf eine T6K mit der alten Version 1.0 kopiert werden.

Zusätzliche Kanäle 7/8

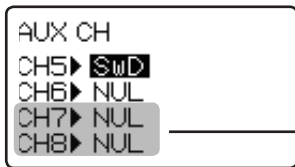
Die vorhergehende Version der T6K hatte 6 Kanäle. Mit der Version 2.0 werden die Kanäle 7/8 hinzugefügt.

* Der Empfänger R3006SB verfügt nicht über Servoanschlüsse für die Kanäle 7/8. Wenn Sie die Kanäle 7/8 nutzen möchten, benutzen Sie hierfür bitte die S.BUS/S.BUS2 Funktion.

< MULTICOPTER >

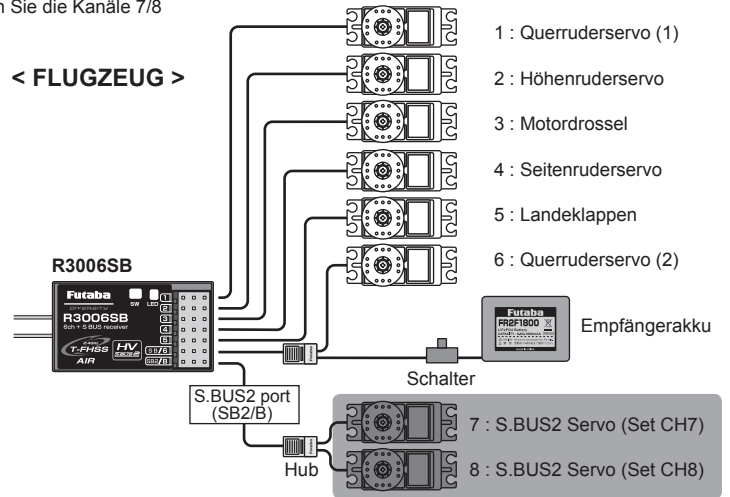


Wählen Sie den Schalter oder Drehgeber für CH 7/8 aus.



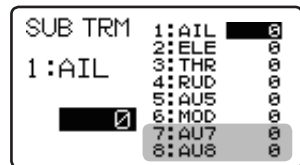
- Schalter A
- Schalter B
- Schalter C
- Schalter D
- VR

< FLUGZEUG >

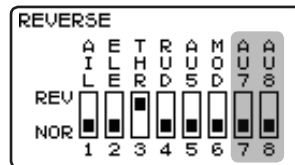


Die Kanäle 7/8 werden in jedem Menü angezeigt

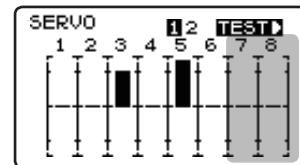
SUB Trim



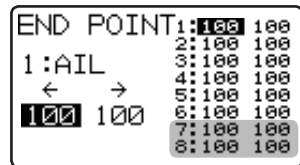
Reverse



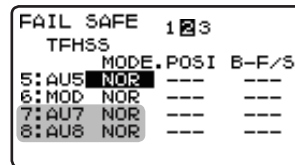
Servo



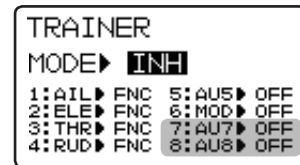
Endpoint



Fail Safe Funktion

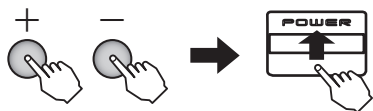


Trainer

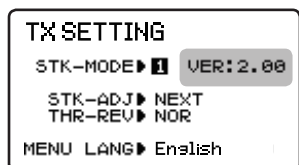


Anzeige der Software-Version im Display

So zeigen Sie die aktuelle Software-Version des Senders an [TX EINSTELLUNG]



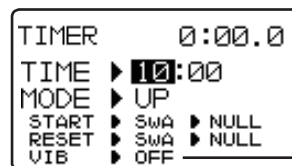
Schalten Sie den Sender ein, während Sie gleichzeitig die + Taste und – Taste gedrückt halten. Es erscheint die unten abgebildete Anzeige. Um zum Home-Bildschirm zurückzukehren, schalten Sie das Gerät aus und wieder ein - ohne diese Tasten zu drücken.



Software-Version

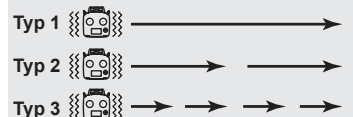
Vibrationsalarm

Sobald die gewählte Zeit erreicht wird, schaltet sich der Vibrationsalarm an. Das Vibrationsmuster kann vom Nutzer ausgewählt werden.



VIBRATIONSMUSTER

Wenn ein Vibrationsmuster ausgewählt wurde, vibriert der Sender kurz beim Einschalten.



MATRIX Flightmodes (nur Multicopter)

5 Flightmodes können als PRIORITY, 9 Modes (Positionen) als MATRIX festgelegt werden.

■ PRIORITY TYP

z.B. zur Festlegung von 5 Flightmodes im Multicopter Modelltyp

[PRIORITY] wird auf 3 Screens dargestellt

FLY MOD 1 2 3

→NOR:	CH5	CH6	CH7	CH8
FM1:	---	100	---	---
FM2:	---	80	---	---
FM3:	---	60	---	---
FM4:	---	40	---	---
FM4:	---	20	---	---

FLY MOD 1 2 3

*SW POSITION

MODE	SW	POSI
FM1:	OFF	SWA
FM2:	OFF	SWA
FM3:	OFF	SWC
FM4:	OFF	SWC

FLY MOD 1 2 3

TYPE: PRIORITY (MAX5)

CH5:	INH
CH6:	ACT
CH7:	INH
CH8:	INH

Festlegung der Werte von CH6 für jeden Flightmode

Anzeige der Flightmode Schalterbelegung

Aktivierung von CH6 für die Flightmodes

Die unterschiedlichen Kombinationen der Schalterstellungen von SWA & SWC wählen die Positionswerte für CH6 an.

SWA	SWC	Flight Mode
		Normal
		F-Mode 1
		F-Mode 2
		F-Mode 3
		F-Mode 4

■ MATRIX TYP

z.B. zur Steuerung der Neigung und Drehung einer Kamera mit den Schaltern SWA und SWC

[MATRIX] wird auf 3 Screens dargestellt

FLY MOD 1 2 3

SW1/2	CH5	CH6	CH7	CH8
U/U:	---	100	100	---
U/C:	---	100	50	---
U/D:	---	100	0	---
C/U:	---	50	100	---
C/C:	---	50	50	---

FLY MOD 1 2 3

SW1/2	CH5	CH6	CH7	CH8
C/D:	---	50	0	---
D/U:	---	0	100	---
D/C:	---	0	50	---
D/D:	---	0	0	---

FLY MOD 1 2 3

TYPE: MATRIX (MAX9)

CH5:	INH
CH6:	ACT
CH7:	ACT
CH8:	INH
SW1:	SWA
SW2:	SWC

Schalterposition
Neigungs- & Drehwinkelrate der Kamera

Schalterposition
Neigungs- & Drehwinkelrate der Kamera

Das Aktivieren von CH6 und CH7 erlaubt es nun, den Neigungs- & Drehwinkel der Kamera zu kontrollieren.

Die unterschiedlichen Kombinationen der Schalterstellungen von SWA & SWC wählen die Positionswerte für CH6 und CH7 an.

SWA	SWC	CAMERA CH6	Servo Rate CH7	Icon
		100	100	
		100	50	
		100	0	
		50	100	
		50	50	
		50	0	
		0	100	
		0	50	
		0	0	

SBS-01C Stromsensor & SBS-01V Spannungssensor

Anzeige und Einstellung der Telemetriedaten

[TELEMETRY] SEITE 2

Einstellung STROM

• „UP“ legt fest, dass der Alarm einsetzt, wenn der Strom über Ihr festgelegtes Limit steigt.

• Vibration AN/AUS

• Strom

CURRENT

MIN/MAX= 0 / 0 A

(ALARM) (VIB) (LIMIT)

UP: INH OFF 100

DN: INH OFF 0

SPEECH: INH SW: NULL

• „DN“ legt fest, dass der Alarm einsetzt, wenn der Strom unter Ihr festgelegtes Limit fällt.

• Der Maximal- und Minimalwert werden beim Einschalten angezeigt.

• Reset der Maximal- und Minimalwerte durch Drücken der Jog Taste für länger als 1 Sekunde.

Einstellung SPANNUNG

• Vibration AN/AUS

• Spannung

VOLTAGE

MIN/MAX= 0.0V / 0.0V

(ALARM) (VIB) (LIMIT)

DN: INH OFF 0.0V

SPEECH: INH SW: NULL

• „DN“ legt fest, dass der Alarm einsetzt, wenn die Spannung unter Ihr festgelegtes Limit fällt.

• Der Maximal- und Minimalwert werden beim Einschalten angezeigt.

• Reset der Maximal- und Minimalwerte durch Drücken der Jog Taste für länger als 1 Sekunde.

Einstellung KAPAZITÄT

• „UP“ legt fest, dass der Alarm einsetzt, wenn die Kapazität über Ihr festgelegtes Limit steigt.

• Vibration AN/AUS

• Verbrauchte Kapazität

CAPACITY

MIN/MAX= 0 / 0 mAh

(ALARM) (VIB) (LIMIT)

UP: INH OFF 100

DN: INH OFF 0

SPEECH: INH SW: NULL

• „DN“ legt fest, dass der Alarm einsetzt, wenn die Kapazität unter Ihr festgelegtes Limit fällt.

• Der Maximal- und Minimalwert werden beim Einschalten angezeigt.

• Reset der Maximal- und Minimalwerte durch Drücken der Jog Taste für länger als 1 Sekunde.

Der SBS-01C kann den Strom, die Spannung und den Stromverbrauch des Antriebsakkus während des Flugs anzeigen und überwachen.

Der SBS-01V kann die Spannung des Antriebsakkus während des Flugs anzeigen und überwachen.

*Zum Einbau muss gelötet werden.

Gasknüppel-Timer-Funktion mit variabler Laufgeschwindigkeit (UP-TH-INT, DN-TH-INT)

Der Integration Timer (INT Timer) ist eine innovative Funktion, die die Laufgeschwindigkeit des Timers in Abhängigkeit von der Gasknüppel-Position beeinflusst: Wenn sich der Gasknüppel in der Vollgas-Position befindet, läuft der Timer schneller. Befindet sich der Gasknüppel in der Halbgas-Position, halbiert sich die Laufgeschwindigkeit des Timers. Im Leerlauf hält der Timer auf zu zählen. So kann mit dem Integration Timer die maximale Flugzeit festgelegt werden, jedoch in Abhängigkeit des Akku- / Treibstoffverbrauchs.

• Alarm (Vibration)

Bei einer Restzeit von 10% und bei 0% ertönt ein Beep-Signal am Sender, um die abgelaufene Zeit zu signalisieren.

* Der Timer kann nur einen Anhaltspunkt für den Strom-/Treibstoffverbrauch sein.

* Durch die variable Laufgeschwindigkeit, sind die angezeigten Werte des Integration Timers sind keine echten Zeitwerte.

				In der Vollgas-Position läuft der Timer schneller

				In der Halbgas-Position läuft der Timer langsamer

				In der Leerlauf-Position hält der Timer an


```

TIMER      0:42.39
            0:12.08
TIME  ▶  1:00  20%
MODE  ▶  UP-TH-INT
START  ▶  SWA  ▶  DOWN
RESET  ▶  SWB  ▶  DOWN
VIB    ▶  TYP1
        
```

Anzeige des Int Timers auf dem Home-Bildschirm

```

03 MODEL-03
T  00:12.03 TFHSS
M  20%
MDL 7:39
SYS 7:39
.0 .0 .0 .0
        
```

● **UP-TH-INT:** Integration Timer aufwärts

● **DN-TH-INT:** Integration Timer abwärts


```

TIMER      0:51.06
            0:30.01
TIME  ▶  1:00  50%
MODE  ▶  UP-TH-INT
START  ▶  THR  ▶  + 2
RESET  ▶  SWB  ▶  DOWN
VIB    ▶  TYP1
        
```

● **Beispiel**

Der Start des Timers erfolgt durch Betätigung des Gasknüppels. Im gezeigten Beispiel startet der INT Timer bei 2% Gasweg.

Futaba

powered by
Ripmax

Änderungen sind ohne vorherige Ankündigung möglich! Fehler, Irrtümer und Liefermöglichkeiten bleiben vorbehalten. Jeder Nachdruck, auch auszugsweise, bedarf unserer ausdrücklichen, schriftlichen Genehmigung!